

# Pythonの導入と使い方

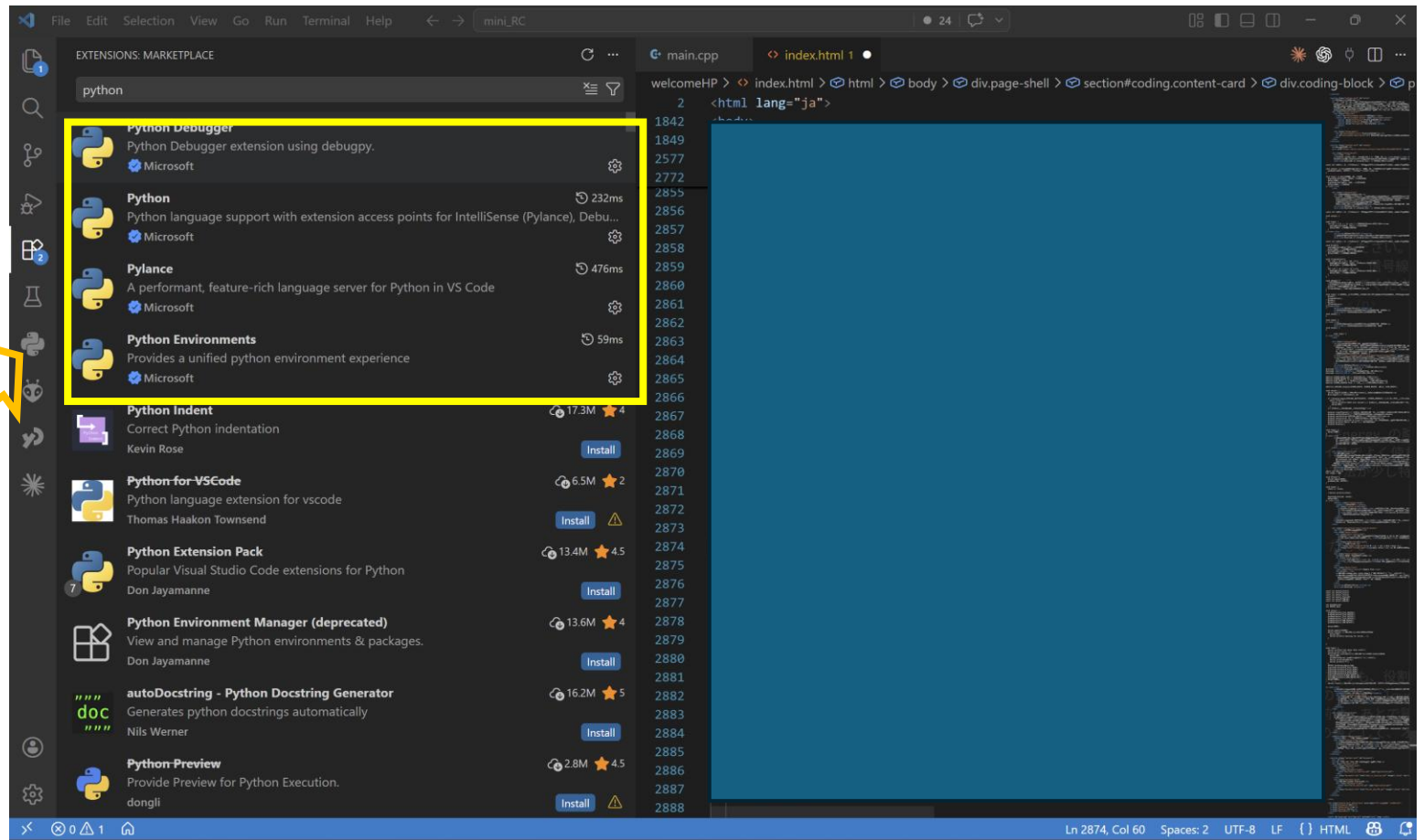
Pythonはとにかく、ソフトとハードとの相性がよい言語で、環境構築も比較的容易です。今回は、Pythonを使ったPC向けソフトを作成したので、使ってみてください。

# Vscodeへの導入

ターミナル等でも起動できますが、私はVScode内での実行のほうが容易と考えたためご容赦ください。  
私は、claude code等のAIコーディングツールの関係上、ターミナルで実行することが多いです。  
ターミナルだと、管理者として実行等ができますが、間違えたりするとリスクが大きいため、推奨しません。

extensionというのが表示されるので、そこにpythonと入力し上位に表示される4つをインストールしてください

ここにpythonのマークがでたら終わりです



# 実行

```
1 ***
2 controller.py - BLE GUI controller for mini_RC_OLED (ESP32)
3
4 Uses the Nordic UART Service (NUS) to send commands and receive responses.
5
6 Requirements:
7   pip install bleak
8
9 Controls:
10 Arrow keys / WASD : drive
11 Space             : stop
12 T                 : send STATUS
13 Q / Escape        : quit
14 ***
15
16 import asyncio
17 import threading
18 import tkinter as tk
19 from tkinter import scrolledtext
20 from bleak import BleakClient, BleakScanner
21
22 DEVICE_NAME = "mini_RC_OLED"
23 RX_UUID = "6E400002-B5A3-F393-E0A0-E59E24DCC9E" # PC -> ESP32
24 TX_UUID = "6E400003-B5A3-F393-E0A0-E59E24DCC9E" # ESP32 -> PC
25
26 KEY_CMD = {
27     "Up":      "FORWARD",
28     "u":       "FORWARD",
29     "Down":    "BACK",
30     "d":       "BACK",
31     "Left":    "LEFT",
32     "a":       "LEFT",
33 }
```

この再生ボタンみたいのをクリック

押すところの画面が表示されるはず

mini\_RC Controller

Disconnected

Speed  60%

Arrow keys / WASD - Space-Stop - T-Status - Q-Esc-Quit

FORWARD, FORWARD,  
FORWARD,  
FORWARD,  
BACK,  
BACK,  
LEFT,  
LEFT,  
LEFT,

```
PS C:\Users\drago\Downloads\mini_RC\code> c:\Users\drago\Downloads\mini_RC\code\controller.py
```